

CM 4 : Couche Réseau

D'après le cours de Bruno Martin et les slides du livre "Computer Networking: A Top Down Approach, 6th edition, Jim Kurose, Keith Ross, Addison-Wesley, March 2012"

Ramon APARICIO-PARDO

Ramon.Aparicio-Pardo@unice.fr

PLAN CM 2

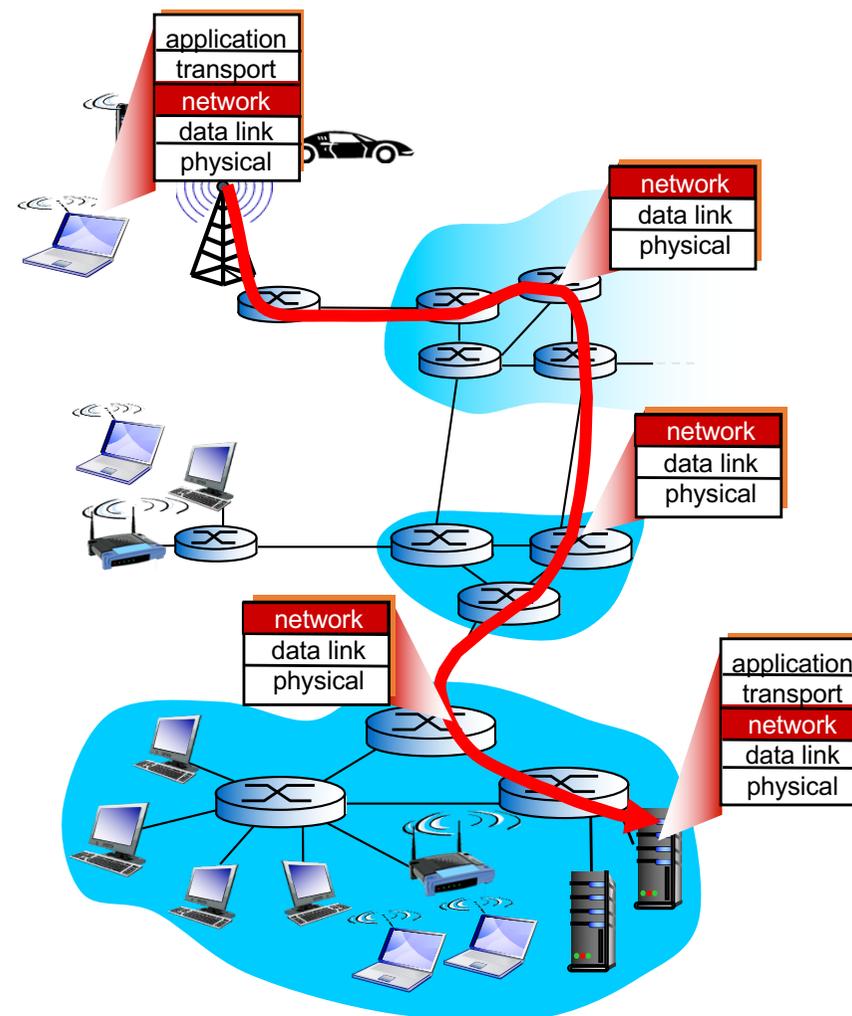
1. COUCHE RESEAU

2. IP : INTERNET PROTOCOL

3. ROUTAGE

Services / fonctions de la couche réseau

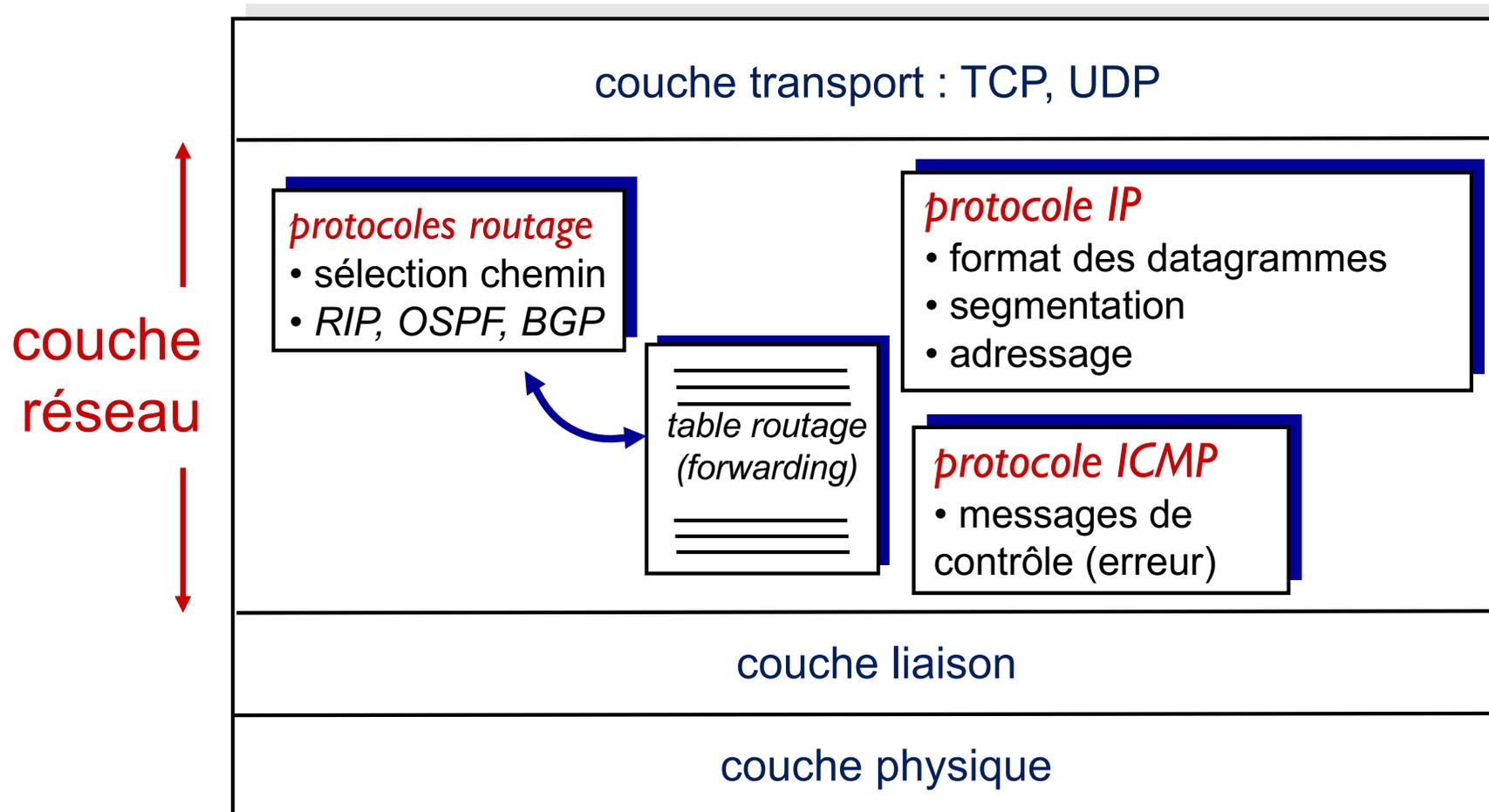
- ❖ Les protocoles de couche réseau sont dans toutes les machines (hôtes, routeurs)
- ❖ **Segmentation** : Typiquement dans les bouts
 - *Emetteur* encapsule les *segments* de la couche de transport en datagrammes
 - *Récepteur* réassemble les *datagrammes* en *segments*, qui sont délivrés à la couche de transport
- ❖ **Routing et forwarding** : Typiq. dans les routeurs
 - Ils examinent les champs d'en-tête des datagrammes IP qui les traversent.
 - Ils acheminent ces datagrammes IP en fonction de l'en-tête (adresses réseau)
- ❖ **Interconnexion des réseaux**
 - La couche détermine comment les données traversent les réseaux (sous-réseaux)
 - La couche gère les passages entre différents réseaux



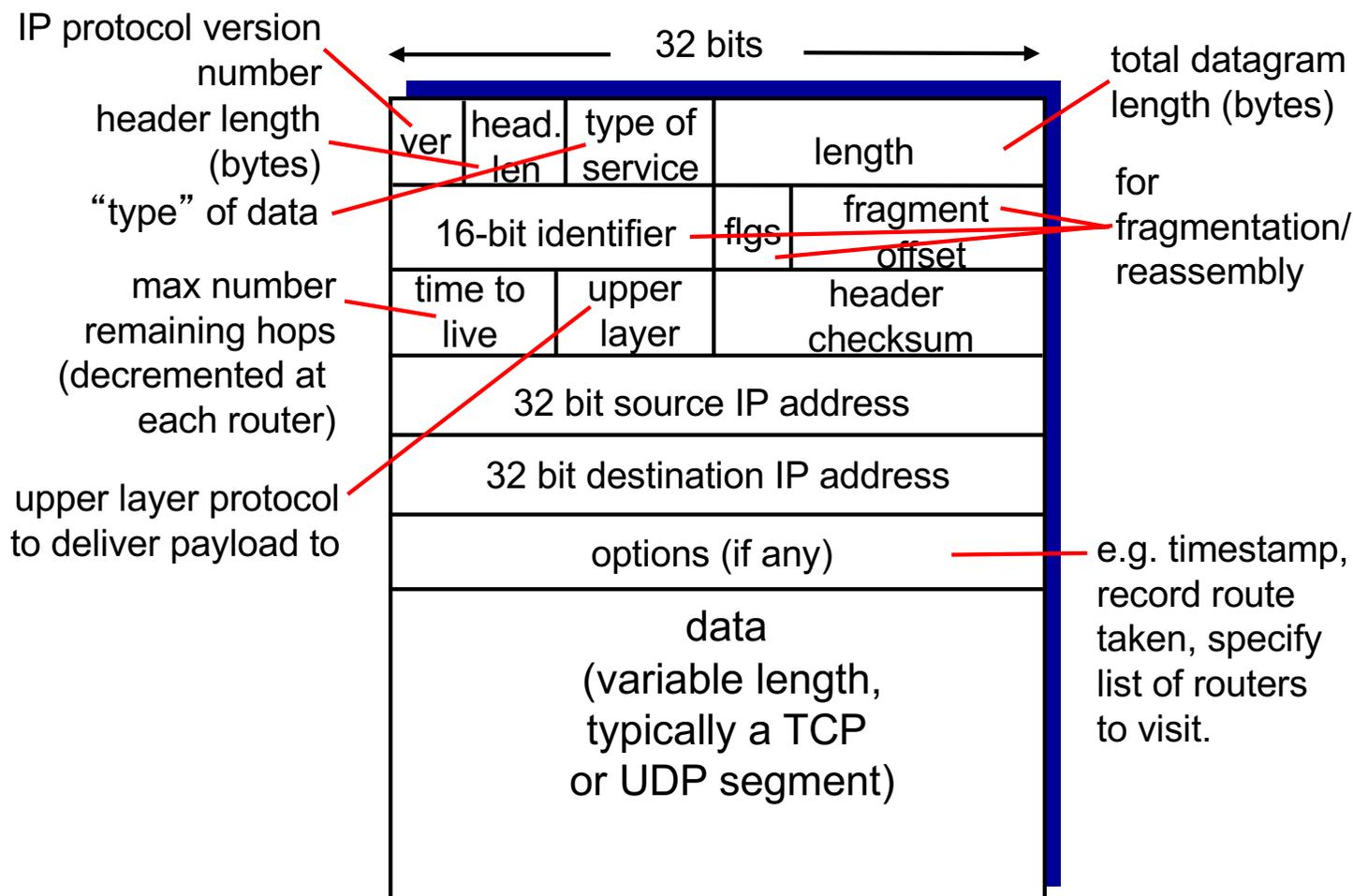
Services / fonctions de la couche réseau

- ❖ **IP (Internet Protocol)** : Protocol sur lequel pivote toute la couche réseau
- ❖ IP fournit un service
 - **non fiable** : fiabilité assurée par couches au dessus (notamment, TCP)
 - S'il y a un soucis, IP rejette les données et émet un datagramme ICMP à la source
 - **sans connexion** : datagrammes gérés indépendamment: peuvent suivre différentes routes
- ❖ Ce que **IP *fait*** :
 - définit le format des datagrammes
 - s'occupe de la segmentation et réassemblage des datagrammes
 - établit le plan d'adressage utilisé pour le *forwarding* (réexpédition d'un datagramme pour un interface)
- ❖ Ce que **IP *ne fait pas*** :
 - ne fournit pas des mécanismes de contrôle (détection d'erreurs) → ICMP
 - ne sélectionne pas le chemin (*routing*) des datagrammes → RIP, OSPF, BGP

Services / fonctions de la couche réseau

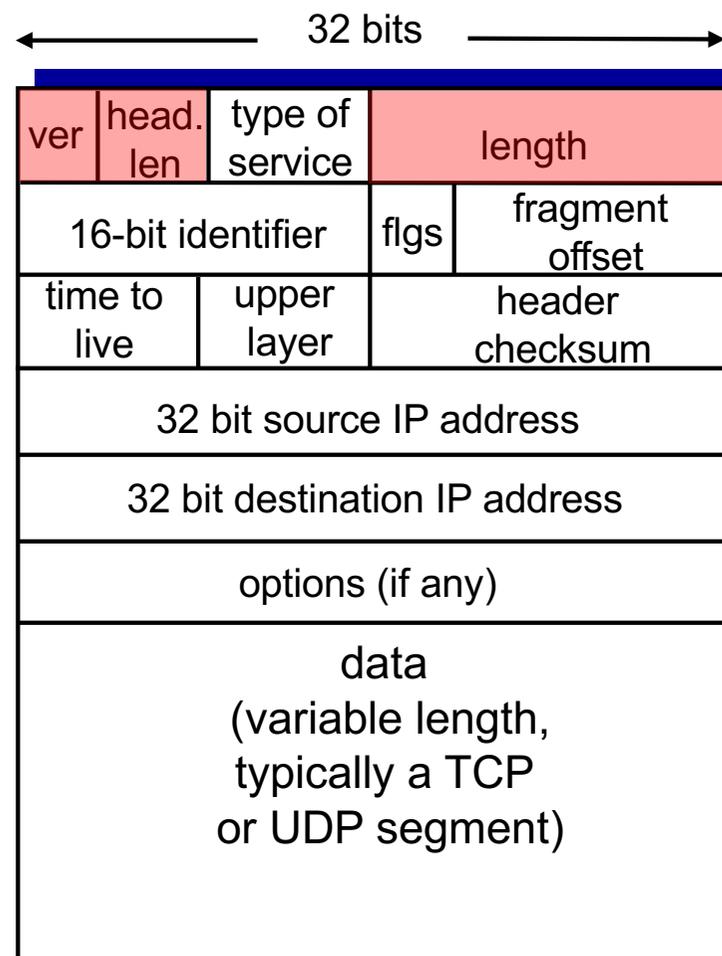


Format de datagramme IP



En-tête IP

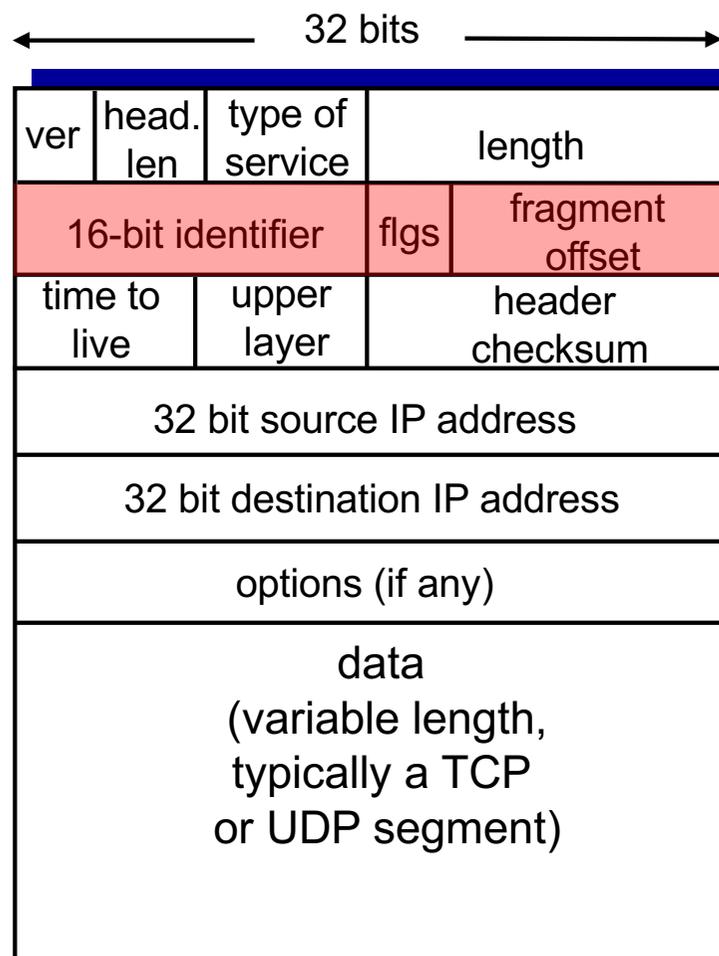
- ❖ **Version (4 bits)** : n° version
protocole (IPv4=0100 ou IPv6=0110)
- ❖ **Longueur en-tête (4 bits)** : nombre
mots de 32 bits de l'en-tête (pas
d'options=5 et 15 au max)
- ❖ **Longueur totale (32 bits)** : taille en
octets du datagramme (y compris en-
tête) : $20 \leq \text{taille} \leq 65535$



En-tête IP

❖ Informations liées à la fragmentation :

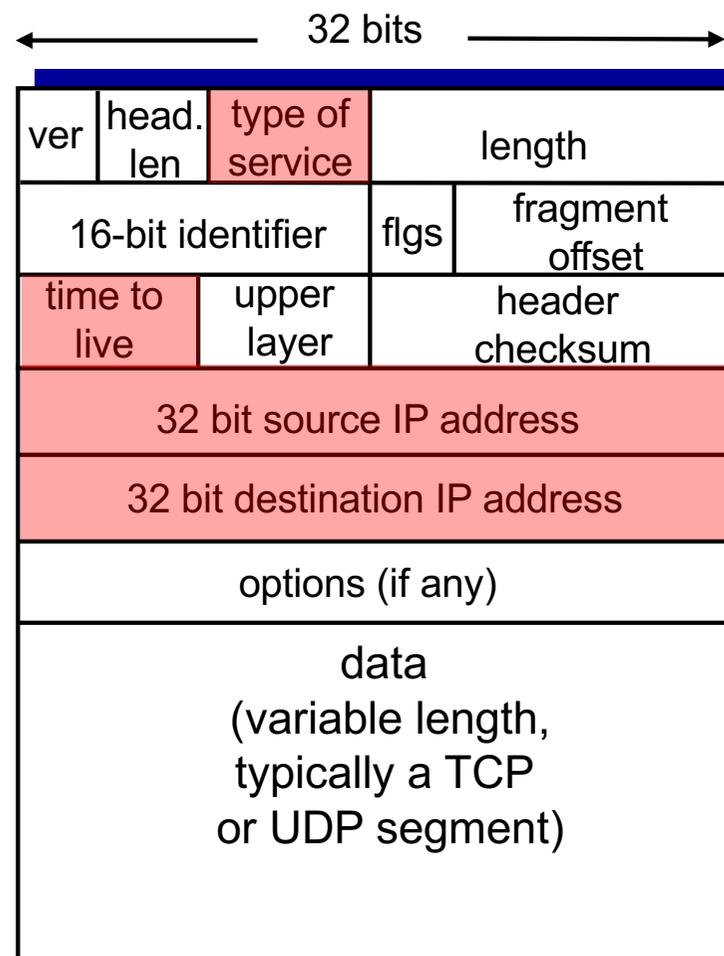
- **Identifiant de datagramme (16 bits)**
- **Drapeaux d'état de fragmentation (3 bits) :**
 - b1 = inutilisé,
 - b2 = Do not Fragment (DF),
 - b3 = More Frag (MF)
- **Fragment offset (13 bits) :** position du fragment: tous les fragments d'un datagramme (sauf le dernier) ont une longueur multiple de 8 octets



En-tête IP

❖ Informations liées au routage :

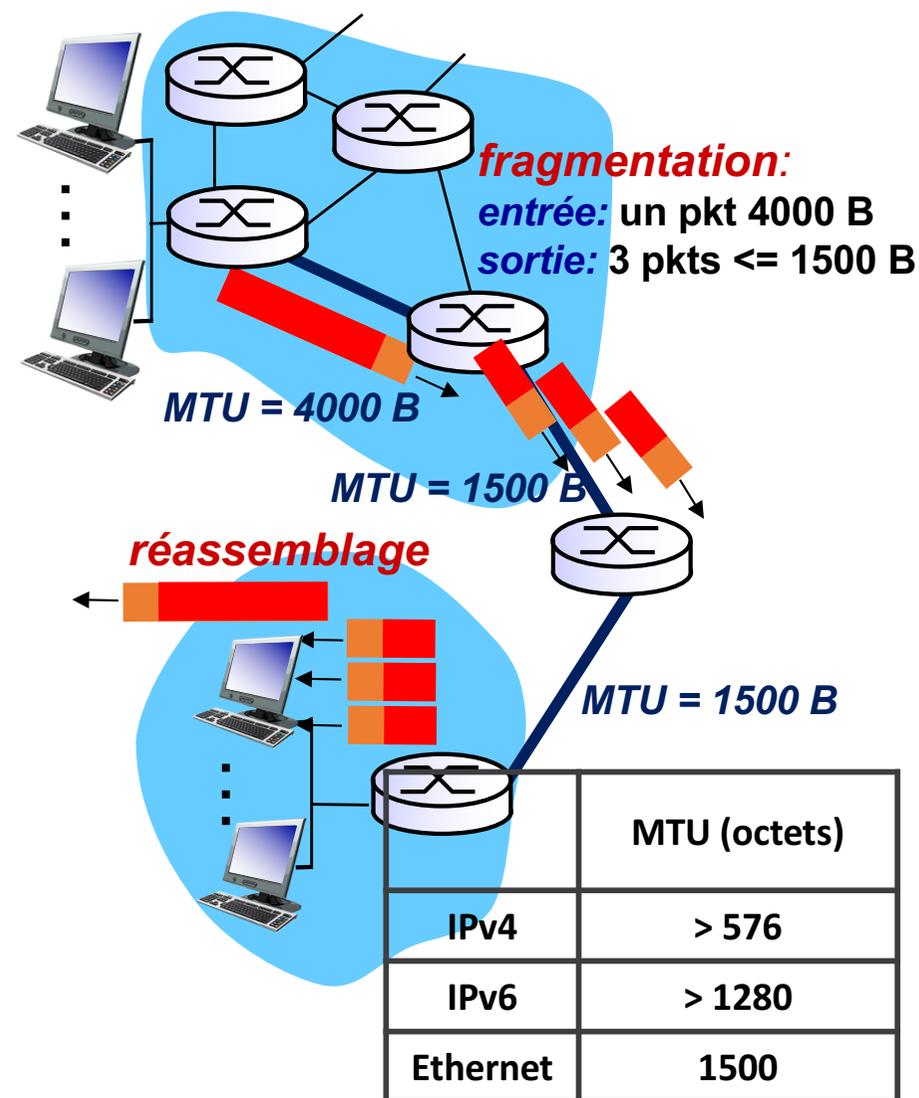
- **Type of service, ToS (8 bits)** : utilisé pour donner priorité aux datagrammes des certains types
- **Time to Live, TTL** : durée de vie du datagramme dans le réseau :
 - sur paquet IP: indique le nombre de routeurs traversés
 - l'application au dessus IP fixe une valeur décrétementée au passage de chaque routeur
 - quand TTL=0 paquet détruit et routeur renvoie *ICMP type =11 (time exceeded)*
 - dans Unix, généralement TTL=64
- **Adresses IP source (32 bits)**
- **Adresses IP destination (32 bits)**



Fragmentation

❖ *Maximum Transmission Unit (MTU) :*

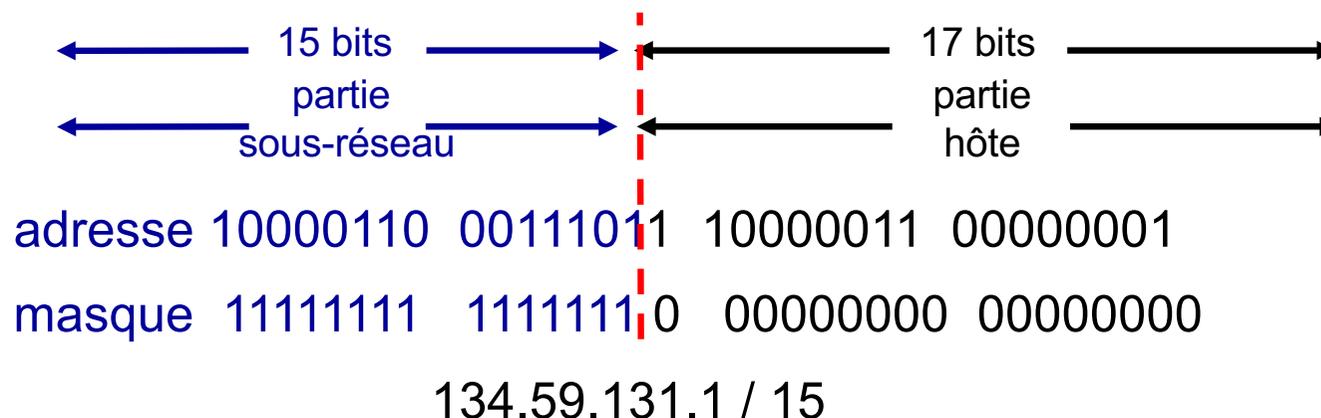
- Chaque lien a un MTU: taille max du datagramme IP transportable par une unité de couche liaison en une fois.
- Chaque fois qu'un routeur transfère un datagramme d'un lien vers un autre lien de + faible MTU, le datagramme est fragmenté.
- Les routeurs ne réassemblent pas :
 - destinataire doit être capable de réassembler !
 - élimine les inconvénients précédents !
 - trafic non optimal (ajout en-tête à frag.) !
 - datagrammes peuvent prendre des chemins ≠!
- Bits d'en-tête IP utilisées pour identifier des fragments en ordre.
- En théorie, Ethernet permet jusqu'à 1500 octets, mais les hôtes IPv4 ne sont obligés qu'à supporter 576 octets [RFC791].



Adressage IP

❖ Classless Inter Domain Routing (CIDR)

- Chaque adresse IP est composé de deux parties:
 - Une partie de sous-réseau (*netid*) de longueur arbitraire: les m bits les plus à gauche
 - Une partie de hôte (*hostid*) : les $32-m$ bits les plus à droite
- On peut récupérer le *netid* grâce au **masque** de sous-réseau: m bits à 1 et le reste à 0.
- Donc, le format d'adresse est : $a.b.c.d / m$, où m est le nombre de bits du *netid*.



- Dans l'exemple, en décimal pointé:
 - 134.58.0.0/15 est l'adresse réseau
 - 0.1.144.1 est l'adresse machine.

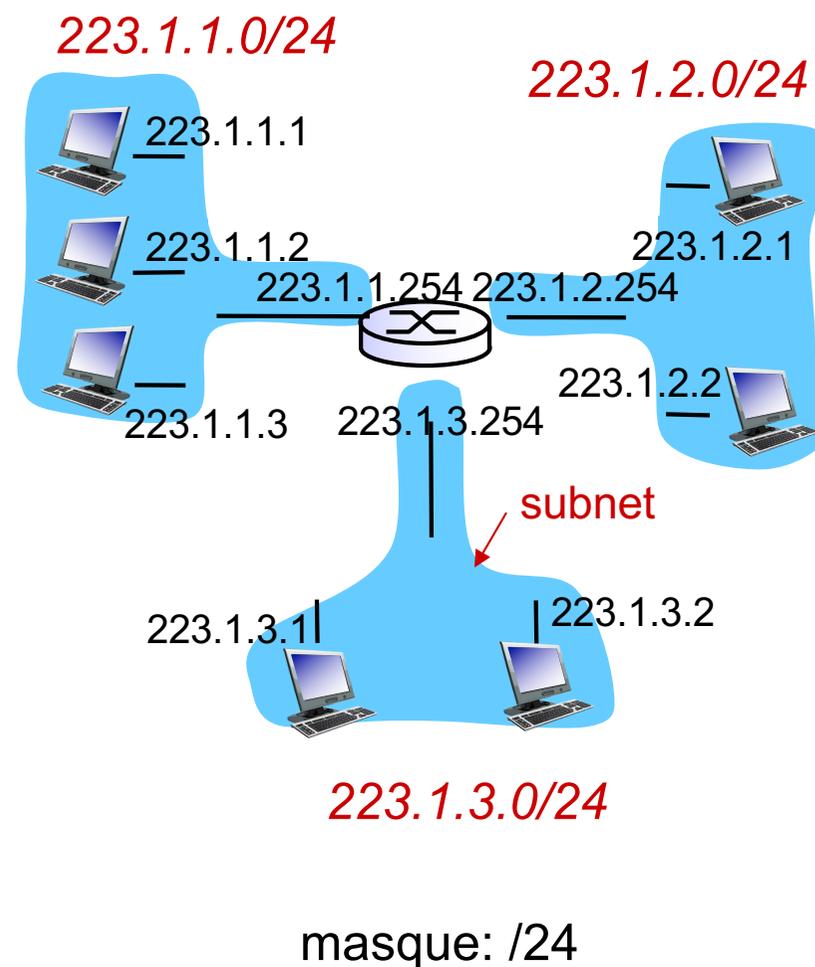
Adressage IP

❖ Sous-réseau :

- Les interfaces des hôtes avec le même *netid*.
- Ils peuvent s'atteindre sans intervenir un routeur.
- Donc, on découpe le réseau en îlots isolés.
- Chaque îlot isolé est un sous-réseau.

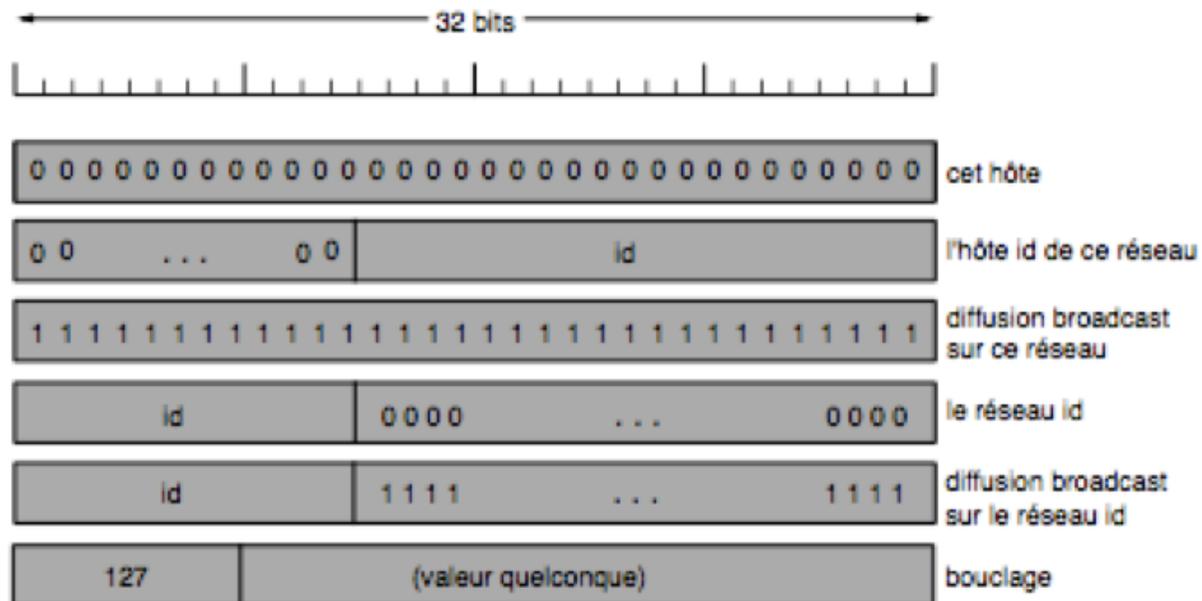
❖ Combien d'adresses disponibles pour chaque sous-réseau ?

- $2^{32-m}-2$ adresses
- L'adresse avec tout le *hostid* à 0, c'est l'adresse réseau
- L'adresse avec tout le *hostid* à 1, c'est l'adresse de diffusion locale



Adressage IP

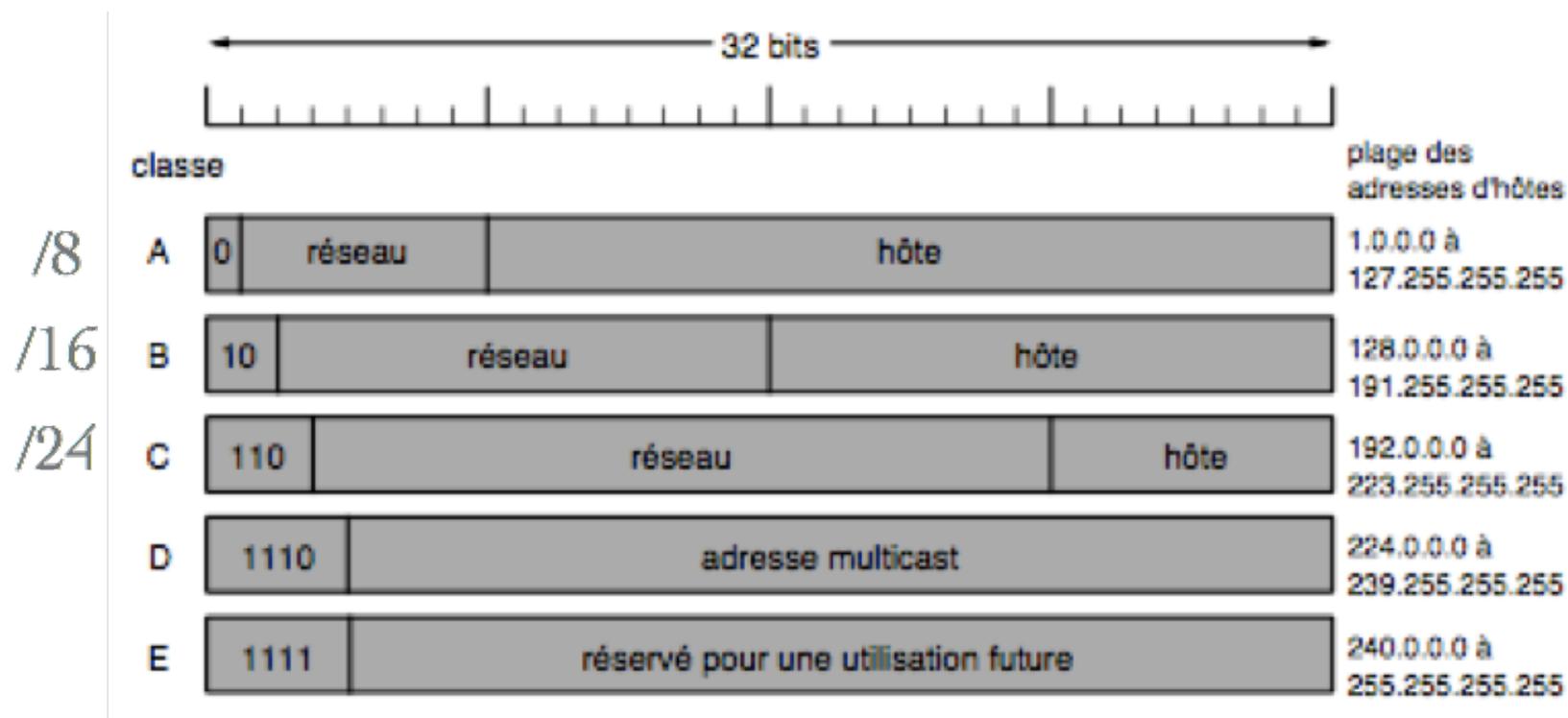
❖ Adresses particulières



Adressage IP

❖ Classes d'adresses

- Originellement, la longueur de *netid* était figée selon l'appartenance à une classe (5 classes)



Adressage IP

❖ Adresses IPv4 spéciales (RFC 1918)

- 127.x.x.x : *Loopback* (qui représente la machine locale)
- Non routables:
 - 10.0.0.0 - 10.255.255.255 (10.0.0.0/8, adresses privées de classe A)
 - 172.16.0.0 - 172.31.255.255 (172.16.0.0/12, adresses privées de classe B)
 - 192.168.0.0 - 192.168.255.255 (192.168.0.0/16, adresses privées de classe C)
 - 224.0.0.0 - 239.255.255.255 (adresses de multicast, classe D)
- Pourquoi ?
 - Déploiement réseau TCP/IP privé sans risque de conflit d'adresses avec le reste du monde (passage à l'échelle)
 - Protection des attaques de l'Internet
 - Contrôle de l'accès vers l'Internet : les machines avec adresses privées ne peuvent communiquer directement avec le monde extérieur: nécessité d'une passerelle (routeur)
 - Contrôle de son propre plan d'adressage sans dépendance extérieure

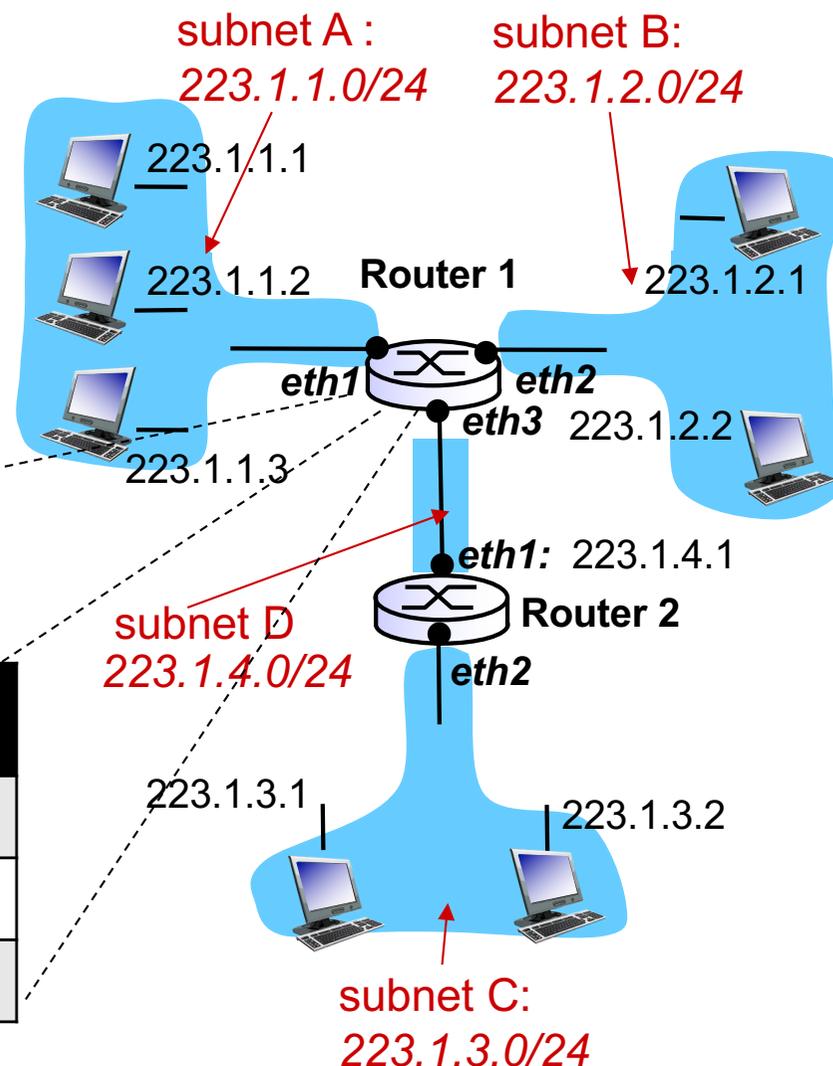
Adressage IP

❖ IP forwarding :

- Une seule table de routage (IP des, masque, iface sortie) :
 - paquet reçu: IP dest. récupérée converti binaire
 - parcourir les entrées avec masque jusqu'à correspondance
 - si plusieurs candidats, prendre celui avec masque le plus long (p.ex. entre /20 et /24)

Tableau Router 1

Adresse Destination	Masque	Interface Sortie	Passerelle (Next router)
223.1.1.0	/24	eth1	0.0.0.0
223.1.2.0	/24	eth2	0.0.0.0
223.1.3.0	/24	eth3	223.1.4.1



Adressage IP

❖ Un autre exemple:

- IP destination reçue:
 - 194.24.17.4
 - 11000010 00011000 00010001 00000100
- correspondant au réseau C

Adresse Destination	Masque	Interface sortie
194.24.0.0	/20	eth1
194.24.8.0	/21	eth2
194.24.16.0	/22	eth3

Dst : 11000010 00011000 00010001 00000100

Opération And Logique

A : 11000010 00011000 00000000 00000000 → *No*

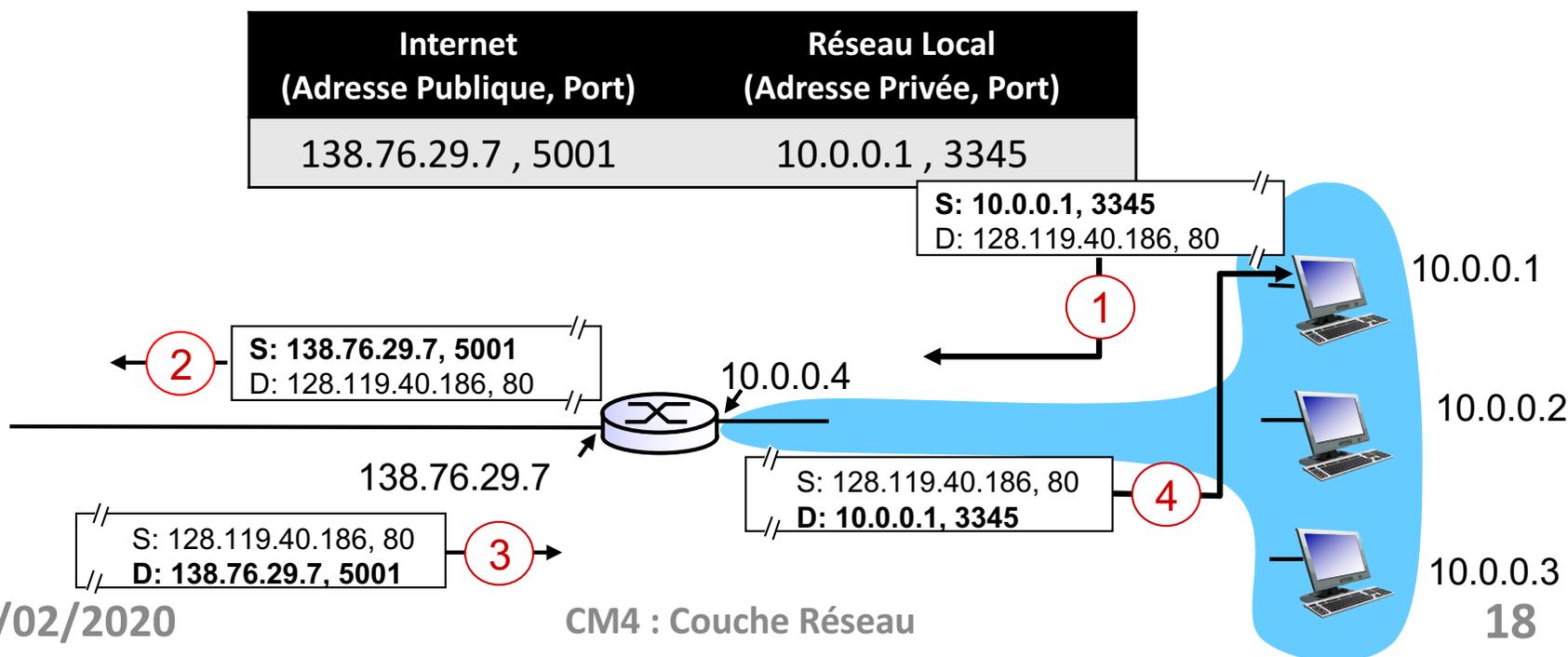
B : 11000010 00011000 00001000 00000000 → *No*

C : 11000010 00011000 00010000 00000000 → *Oui*

Adressage IP

❖ Networking Address Translation (NAT)

- une IP par organisation (p. ex. UNS)
- une seule IP par station dans l'organisation/LAN avec @IP privées (non routables) :
 - classe A: 10.0.0.0/8
 - classe B: 172.16.0.0/12
 - classe C: 192.168.0.0/16
- *NAT translation table* pour traduire des IP en utilisant des ports TCP/UDP



ICMP

❖ Internet Control Message Protocol

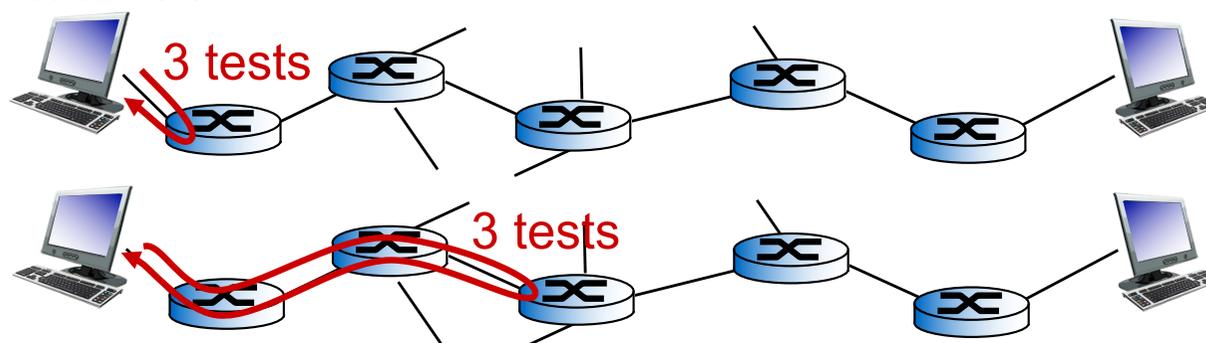
- gestion des informations d'erreurs des machines connectées
- peu de contrôle dans IP → ICMP signale les erreurs aux protocoles des couches voisines
- ICMP utilisé par routeurs pour signaler une erreur : un problème de dépôt (*delivery*)
- si erreur dans un datagramme ICMP, pas de message d'erreur (éviter effet boule de neige)
- ICMP encapsulé dans datagramme IP

en-tête (8 bits)	type (8 bits)	code (8 bits)	checksum (16 bits)	message (taille variable)
---------------------	------------------	------------------	-----------------------	------------------------------

type	code	message	signification
8	0	demande ECHO	utilisé par ping pour test réseau envoi data destinataire et demande réponse
3	0	dest. inaccessible	réseau inaccessible
3	1	dest. inaccessible	machine inaccessible
3	2	dest. inaccessible	protocole inaccessible
3	3	dest. inaccessible	port inaccessible
11	0	TTL expiré	TTL expiré

ICMP et traceroute

- ❖ Source envoie une série de segments UDP vers destinataire :
 - premier ensemble de segments à TTL = 1
 - deuxième ensemble a TTL = 2, etc.
 - envoyés vers un Numéro de port improbable
- ❖ Quand n-ème ensemble de datagrammes arrive au n-ème routeur :
 - Le routeur ignore les datagrammes
 - Et retourne des messages ICMP vers la source (type 11, code 0)
 - Les messages ICMP incluent le nom du routeur et l'adresse IP
- ❖ Lorsque les messages ICMP arrivent, la source enregistre les RTT
- ❖ Critères d'arrêt :
 - Le segment UDP arrive finalement à l'hôte de destination
 - Destination renvoie ICMP "port inaccessible" message (type 3, code 3)
 - La source s'arrête



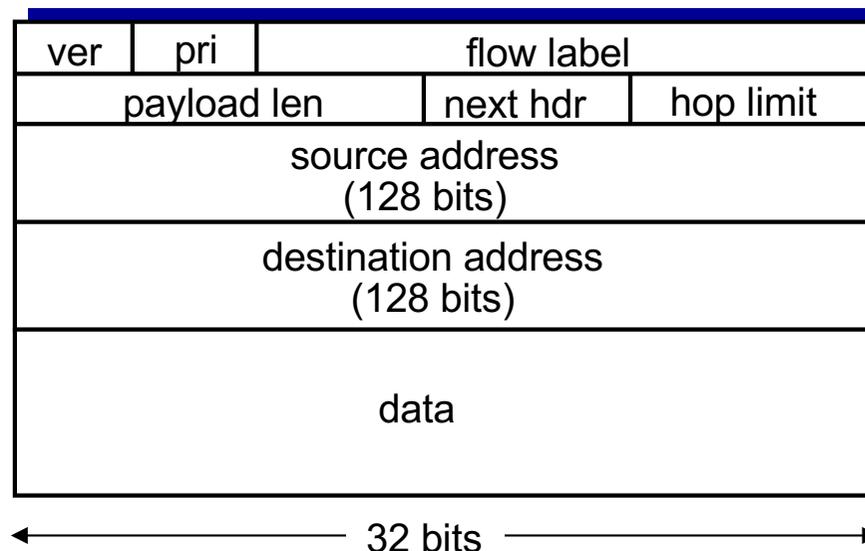
IPv6

❖ Motivation de base :

- Pour adresser + de machines suite croissance machines et applications (adresses sur 128 bits)

❖ Format d'entêtes modifié pour :

- meilleure QoS: champ `priority`
- traitement / forwarding simplifié : champ `header` qui identifie le protocole de couche supérieure pour les données
- Options : autorisé, mais en dehors de l'en-tête, indiqué par le champ `header`
- notion de «flux»: champ `flow label` qui identifie les datagrammes dans le même flux
- champ `Checksum` : supprimé afin de réduire le temps de traitement à chaque saut
- évolution et cohabitation avec IPv4

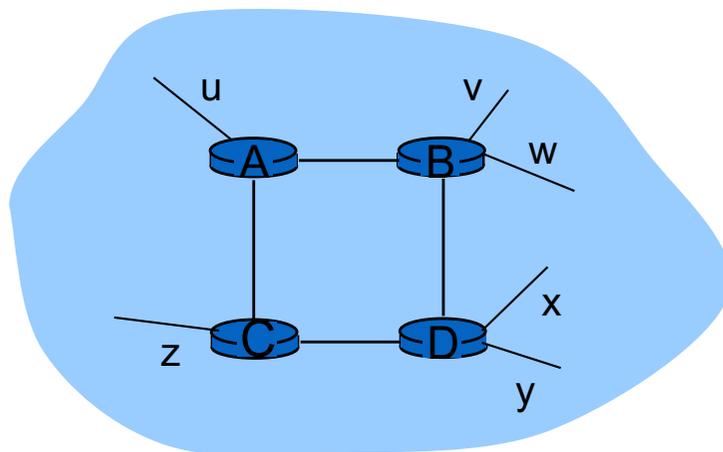


Routage

- ❖ Le protocole IP ne se occupe pas de trouver le routage, c.-à-d., trouver la suite de machines à traverser pour acheminer un datagramme IP vers son destination.
- ❖ Trouver le routage est nécessaire pour remplir les tables de *forwarding* qu'IP utilise.
- ❖ Deux types de protocoles de routage :
 - à vecteur de distances (*Distance Vector, DV*)
 - structure de données minimale: *destination / next hop / distance*
 - mise à jour simple: il suffit des échanges des vecteurs des distance entre les nœuds voisins
 - exemple: protocole RIP (*Routing Information Protocol*) qui utilise l'algorithme Bellman-Ford
 - d'état de lien (*Link State, LS*)
 - structure de données plus lourde: connaissance complète du réseau à chaque nœud (graphe + états des liens)
 - mise à jour plus complexe: besoin de maj du graph a chaque nœud par la diffusion paquets d'état de liens
 - exemple: protocole OSPF (*Open Shortest Path First*) qui utilise l'algorithme Dijkstra

Protocole RIP (*Routing Information Protocol*)

- ❖ Basé sur algorithme à vecteur de distances (*Bellman-Ford*)
 - nombre de hop comme poids des arcs (nb de sous-réseaux traversés dont la destination)
 - limité à 15 *hops*
- ❖ Algorithme à vecteur de distances
 - échanges de vecteur de distances avec voisins toutes les 30s (*advertisement*)
 - chaque notification (*advertisement*) liste au plus 25 destinations (sous-réseaux en sens IP)



from router A to destination subnets:

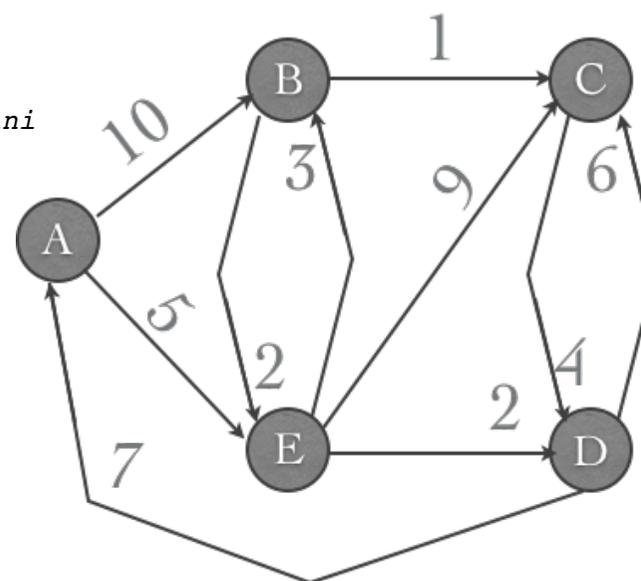
subnet	hops
u	1
v	2
w	2
x	3
y	3
z	2

Bellman-Ford

- ❖ Recherche des plus courts chemins (PCC) d'origine A
- ❖ Donne arbre couvrant
- ❖ Exemple : Opération *backwards*

```

Bellman_Ford( G, s)
  initialisation ( G, s) // poids des sommets mis à +infini
                        // poids du sommet initial à 0 ;
  pour i=1 à Nombre de sommets -1 faire
    pour chaque arc (u, v) de G faire
      paux = poids(u) + poids(arc(u, v));
      si paux < poids(v) alors
        pred(v) = u
        poids(v) = paux
  pour chaque arc (u, v) de G faire
    si poids(u) + poids(arc(u, v)) < poids(v) alors
      retourner faux
  retourner vrai
  
```



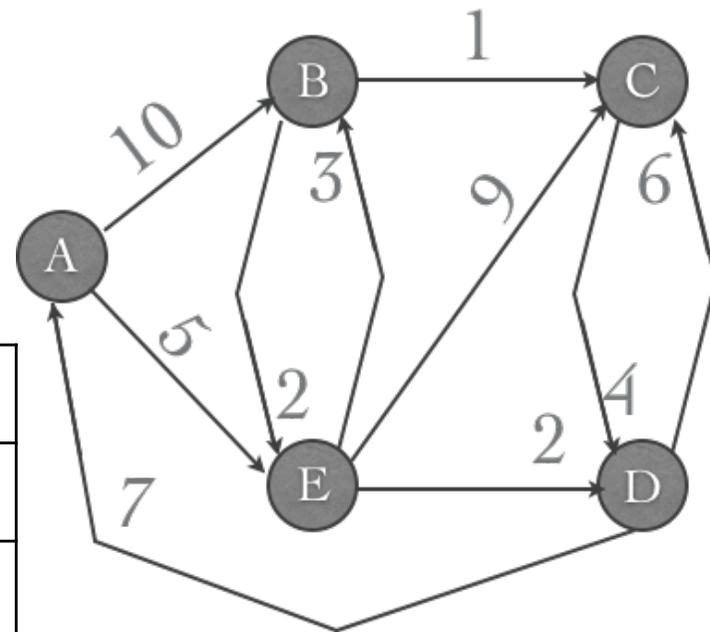
AB 10
 AE 5
 BC 1
 BE 2
 CD 4
 DC 6
 DA 7
 EB 3
 EC 9
 ED 2

Bellman-Ford

```

Bellman_Ford( G, s)
  initialisation ( G, s) // poids des sommets mis à +infini
                        // poids du sommet initial à 0 ;
  pour i=1 à Nombre de sommets -1 faire
    pour chaque arc (u, v) de G faire
      paux = poids(u) + poids(arc(u, v));
      si paux < poids(v) alors
        pred(v) = u
        poids(v) = paux
  pour chaque arc (u, v) de G faire
    si poids(u) + poids(arc(u, v)) < poids(v) alors
      retourner faux
  retourner vrai
  
```

<i>Iter.</i>	A	B	C	D	E
0	0	∞	∞	∞	∞
1	0	10,A			
2	0				



AB 10
 AE 5
 BC 1
 BE 2
 CD 4
 DC 6
 DA 7
 EB 3
 EC 9
 ED 2

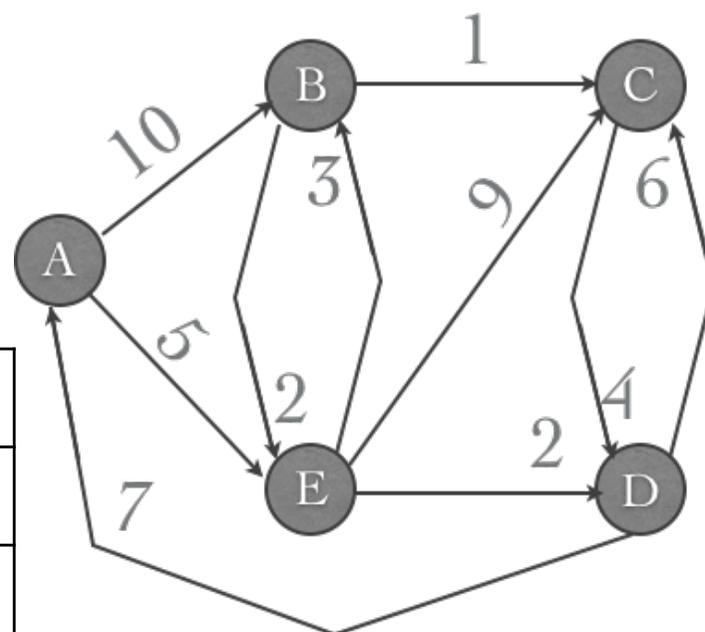
PCC jusqu'à B : poids (B) c'est le min
 $\text{poids}(E) + \text{poids}(EB) = \infty + 3 = \infty$
 $\text{poids}(A) + \text{poids}(AB) = 0 + 10 = 10$

Bellman-Ford

```

Bellman_Ford( G, s)
  initialisation ( G, s) // poids des sommets mis à +infini
                        // poids du sommet initial à 0 ;
  pour i=1 à Nombre de sommets -1 faire
    pour chaque arc (u, v) de G faire
      paux = poids(u) + poids(arc(u, v));
      si paux < poids(v) alors
        pred(v) = u
        poids(v) = paux
  pour chaque arc (u, v) de G faire
    si poids(u) + poids(arc(u, v)) < poids(v) alors
      retourner faux
  retourner vrai
  
```

<i>Iter.</i>	A	B	C	D	E
0	0	∞	∞	∞	∞
1	0	10,A	11,B		
2	0				



AB 10
 AE 5
 BC 1
 BE 2
 CD 4
 DC 6
 DA 7
 EB 3
 EC 9
 ED 2

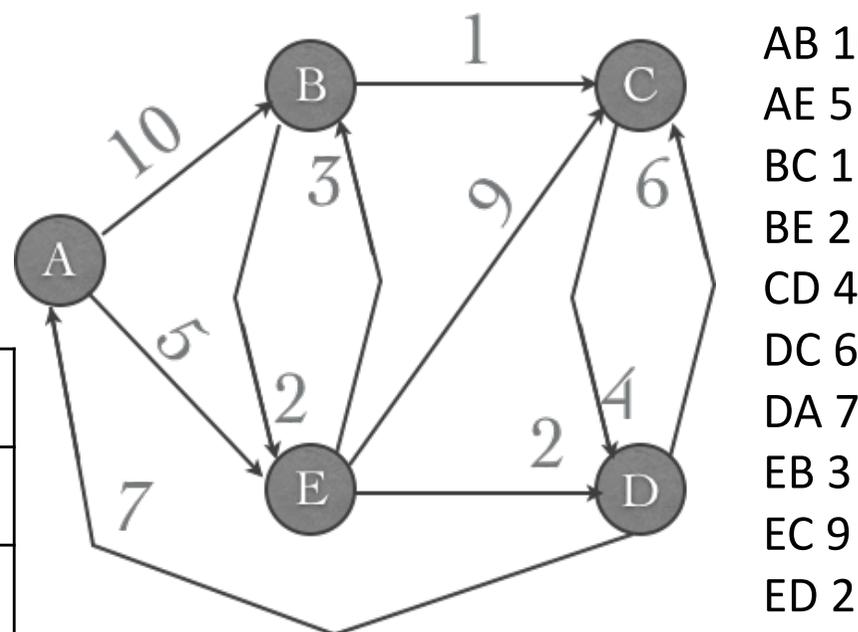
PCC jusqu'à C : poids (C) c'est le min
 $\text{poids(B)} + \text{poids(BC)} = 10 + 1 = 11$
 $\text{poids(D)} + \text{poids(DC)} = \infty + 6 = \infty$
 $\text{poids(E)} + \text{poids(EC)} = \infty + 9 = \infty$

Bellman-Ford

```

Bellman_Ford( G, s)
  initialisation ( G, s) // poids des sommets mis à +infini
                        // poids du sommet initial à 0 ;
  pour i=1 à Nombre de sommets -1 faire
    pour chaque arc (u, v) de G faire
      paux = poids(u) + poids(arc(u, v));
      si paux < poids(v) alors
        pred(v) = u
        poids(v) = paux
  pour chaque arc (u, v) de G faire
    si poids(u) + poids(arc(u, v)) < poids(v) alors
      retourner faux
  retourner vrai
  
```

<i>Iter.</i>	A	B	C	D	E
0	0	∞	∞	∞	∞
1	0	10,A	11,B	15,C	
2	0				



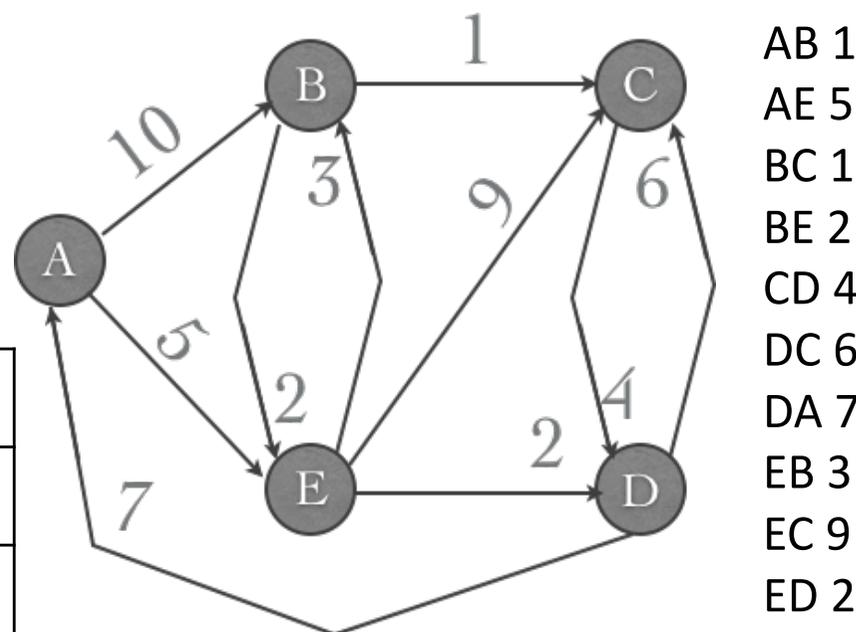
PCC jusqu'à D : poids (D) c'est le min
 $\text{poids}(C) + \text{poids}(CD) = 11 + 4 = 15$
 $\text{poids}(E) + \text{poids}(ED) = \infty + 2 = \infty$

Bellman-Ford

```

Bellman_Ford( G, s)
  initialisation ( G, s) // poids des sommets mis à +infini
                        // poids du sommet initial à 0 ;
  pour i=1 à Nombre de sommets -1 faire
    pour chaque arc (u, v) de G faire
      paux = poids(u) + poids(arc(u, v));
      si paux < poids(v) alors
        pred(v) = u
        poids(v) = paux
  pour chaque arc (u, v) de G faire
    si poids(u) + poids(arc(u, v)) < poids(v) alors
      retourner faux
  retourner vrai
  
```

<i>Iter.</i>	A	B	C	D	E
0	0	∞	∞	∞	∞
1	0	10,A	11,B	15,C	5,A
2	0				



AB 10
 AE 5
 BC 1
 BE 2
 CD 4
 DC 6
 DA 7
 EB 3
 EC 9
 ED 2

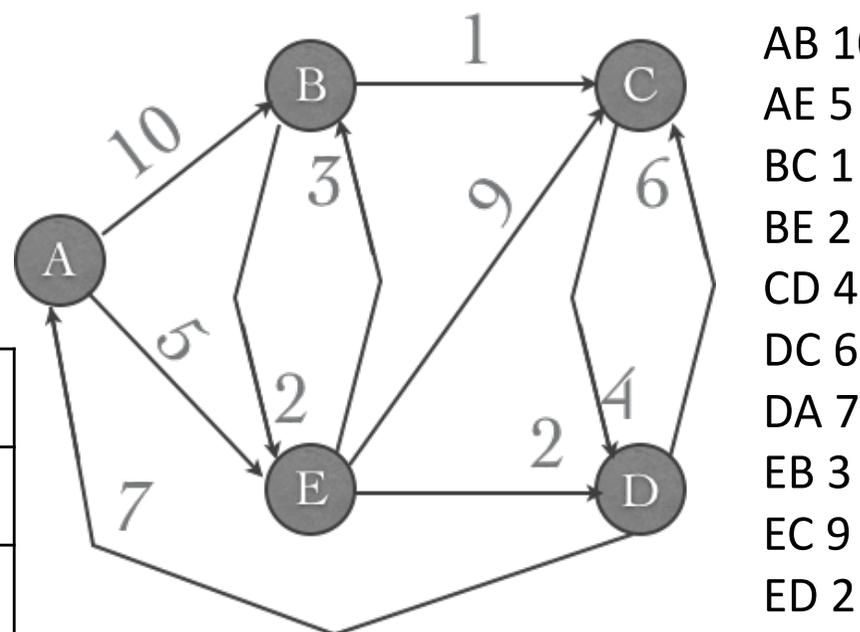
PCC jusqu'à E : poids (E) c'est le min
 $\text{poids}(A) + \text{poids}(AE) = 0 + 5 = 5$
 $\text{poids}(B) + \text{poids}(BE) = 10 + 2 = 12$

Bellman-Ford

```

Bellman_Ford( G, s)
  initialisation ( G, s) // poids des sommets mis à +infini
                        // poids du sommet initial à 0 ;
  pour i=1 à Nombre de sommets -1 faire
    pour chaque arc (u, v) de G faire
      paux = poids(u) + poids(arc(u, v));
      si paux < poids(v) alors
        pred(v) = u
        poids(v) = paux
  pour chaque arc (u, v) de G faire
    si poids(u) + poids(arc(u, v)) < poids(v) alors
      retourner faux
  retourner vrai
  
```

<i>Iter.</i>	A	B	C	D	E
0	0	∞	∞	∞	∞
1	0	10,A	11,B	15,C	5,A
2	0	8,E			



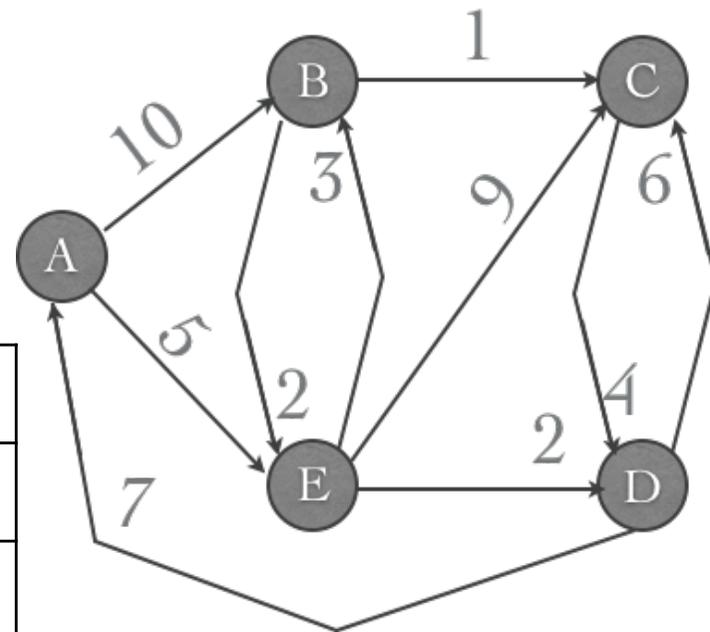
PCC jusqu'à B : poids (B) c'est le min
 $\text{poids}(E) + \text{poids}(EB) = 5 + 3 = 8$
 $\text{poids}(A) + \text{poids}(AB) = 0 + 10 = 10$

Bellman-Ford

```

Bellman_Ford( G, s)
  initialisation ( G, s) // poids des sommets mis à +infini
                        // poids du sommet initial à 0 ;
  pour i=1 à Nombre de sommets -1 faire
    pour chaque arc (u, v) de G faire
      paux = poids(u) + poids(arc(u, v));
      si paux < poids(v) alors
        pred(v) = u
        poids(v) = paux
  pour chaque arc (u, v) de G faire
    si poids(u) + poids(arc(u, v)) < poids(v) alors
      retourner faux
  retourner vrai
  
```

<i>Iter.</i>	A	B	C	D	E
0	0	∞	∞	∞	∞
1	0	10,A	11,B	15,C	5,A
2	0	8,E	9,B		



AB 10
 AE 5
 BC 1
 BE 2
 CD 4
 DC 6
 DA 7
 EB 3
 EC 9
 ED 2

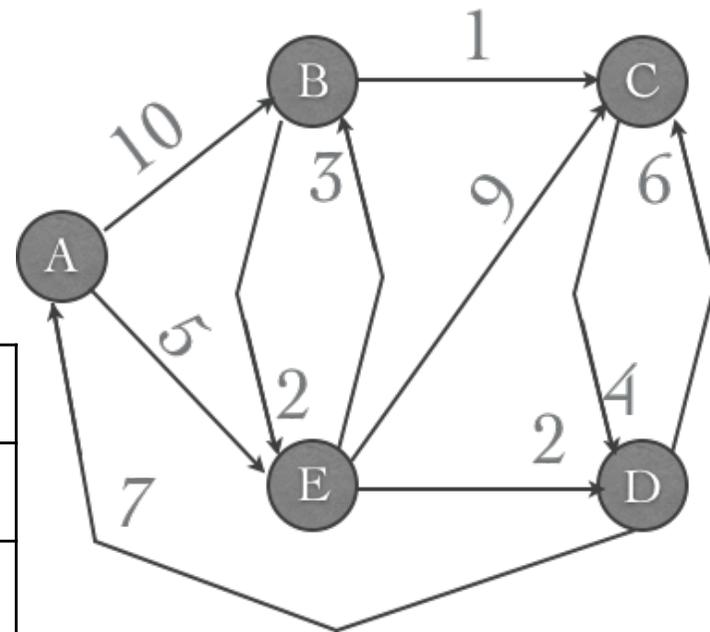
PCC jusqu'à C : poids (C) c'est le min
 $\text{poids}(B) + \text{poids}(BC) = 8 + 1 = 9$
 $\text{poids}(D) + \text{poids}(DC) = 15 + 6 = 21$
 $\text{poids}(E) + \text{poids}(EC) = 5 + 9 = 14$

Bellman-Ford

```

Bellman_Ford( G, s)
  initialisation ( G, s) // poids des sommets mis à +infini
                        // poids du sommet initial à 0 ;
  pour i=1 à Nombre de sommets -1 faire
    pour chaque arc (u, v) de G faire
      paux = poids(u) + poids(arc(u, v));
      si paux < poids(v) alors
        pred(v) = u
        poids(v) = paux
  pour chaque arc (u, v) de G faire
    si poids(u) + poids(arc(u, v)) < poids(v) alors
      retourner faux
  retourner vrai
  
```

<i>Iter.</i>	A	B	C	D	E
0	0	∞	∞	∞	∞
1	0	10,A	11,B	15,C	5,A
2	0	8,E	9,B	7,E	



AB 10
 AE 5
 BC 1
 BE 2
 CD 4
 DC 6
 DA 7
 EB 3
 EC 9
 ED 2

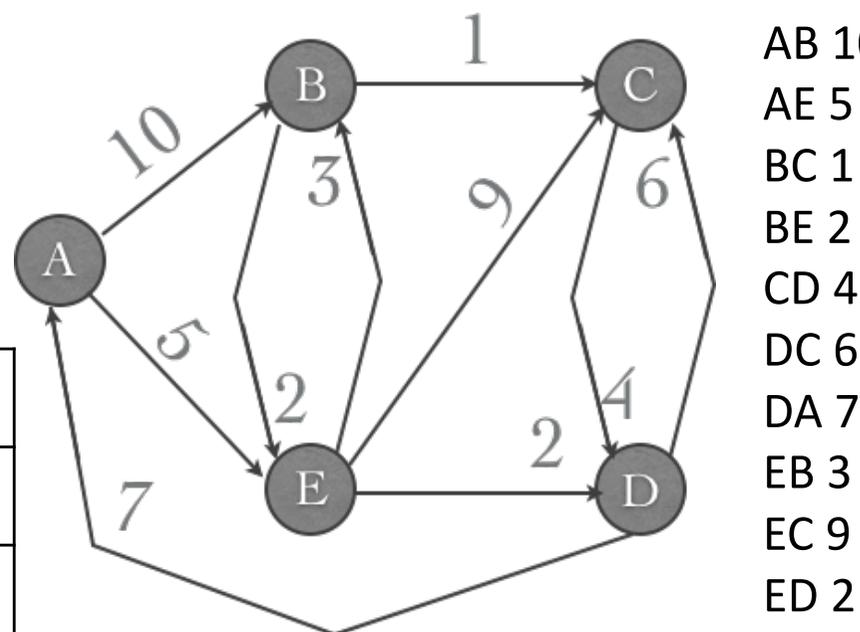
PCC jusqu'à D : poids (D) c'est le min
 $\text{poids}(C) + \text{poids}(CD) = 9 + 4 = 13$
 $\text{poids}(E) + \text{poids}(ED) = 5 + 2 = 7$

Bellman-Ford

```

Bellman_Ford( G, s)
  initialisation ( G, s) // poids des sommets mis à +infini
                        // poids du sommet initial à 0 ;
  pour i=1 à Nombre de sommets -1 faire
    pour chaque arc (u, v) de G faire
      paux = poids(u) + poids(arc(u, v));
      si paux < poids(v) alors
        pred(v) = u
        poids(v) = paux
  pour chaque arc (u, v) de G faire
    si poids(u) + poids(arc(u, v)) < poids(v) alors
      retourner faux
  retourner vrai
  
```

<i>Iter.</i>	A	B	C	D	E
0	0	∞	∞	∞	∞
1	0	10,A	11,B	15,C	5,A
2	0	8,E	9,B	7,E	5,A

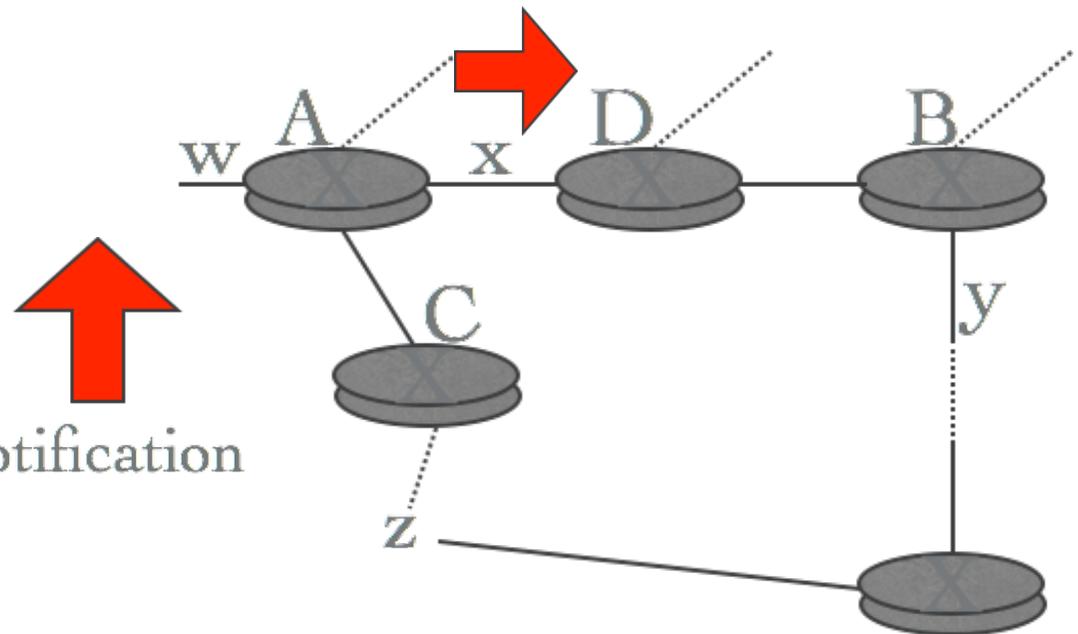


AB 10
 AE 5
 BC 1
 BE 2
 CD 4
 DC 6
 DA 7
 EB 3
 EC 9
 ED 2

PCC jusqu'à E : poids (E) c'est le min
 $\text{poids}(A) + \text{poids}(AE) = 0 + 5 = 5$
 $\text{poids}(B) + \text{poids}(BE) = 8 + 2 = 10$

RIP : Fonctionnement

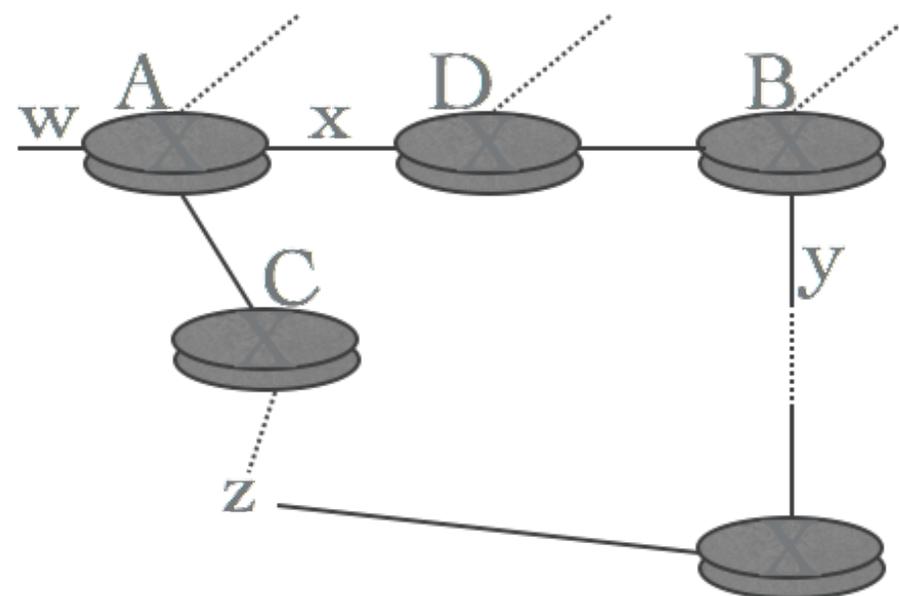
<i>Router D</i>		
<i>Sous-réseaux</i>	<i>Routeur suivant</i>	<i>Nb. hops</i>
w	A	1
y	B	1
z	B	7
x	-	0
<i>Router A</i>		
<i>Sous-réseaux</i>	<i>Routeur suivant</i>	<i>Nb. hops</i>
w	-	0
z	C	4
x	-	0



RIP : Fonctionnement

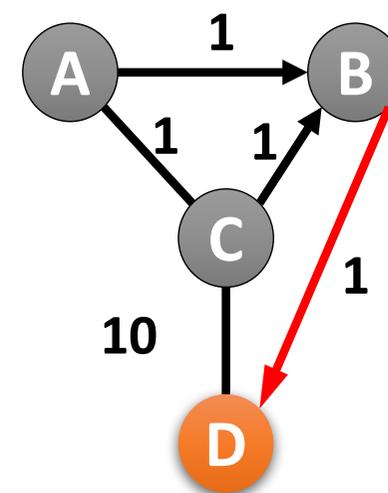
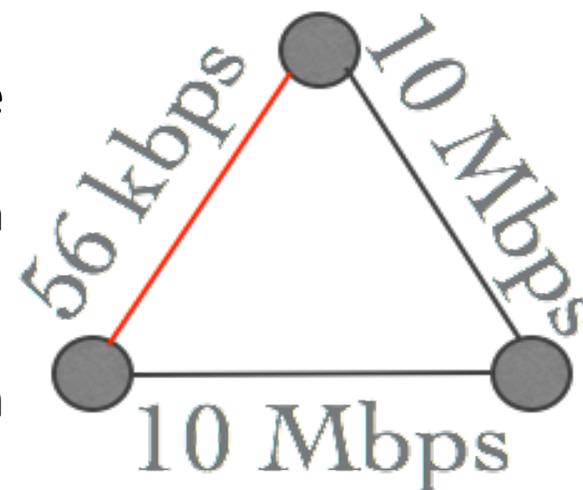
<i>Router D</i>		
<i>Sous-réseaux</i>	<i>Routeur suivant</i>	<i>Nb. hops</i>
w	A	1
y	B	1
z	A	5
x	-	0
<i>Router A</i>		
<i>Sous-réseaux</i>	<i>Routeur suivant</i>	<i>Nb. hops</i>
w	-	0
z	C	4
x	-	0

mise à jour



RIP : Limitations

- ❖ prend seulement en compte le nombre de hops
 - ne considère pas l'état de liaison pour améliorer la bande passante
 - → corrigé dans OSPF
- ❖ Problème de comptage vers l'infini si un lien (un sous-réseau IP) tombe en panne.
 - Délai de convergence pour apprendre la panne
 - Entre temps des boucles se forment.
 - Problème: proclamer l'accessibilité d'un réseau destination au voisin duquel on a appris la route vers cette destination.
 - Solutions:
 - *horizon partagé simple*: pas diffuser ces routes
 - *horizon partagé avec empoisonnement inverse*: diffuser ces routes avec leur métrique à l'infini



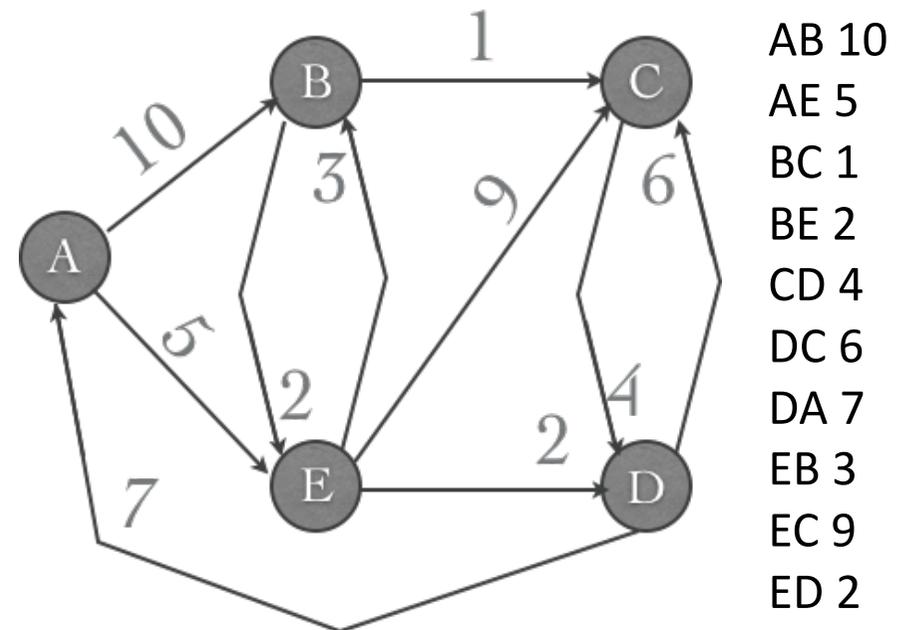
OSPF (Open Shortest Path First)

- ❖ Basé sur *algorithme d'état de lien (Dijkstra)*
 - coût de lien = *référence / bande passante du lien, ou référence = 100 Mbps*
 - Ethernet ≥ 100 Mbps \rightarrow coût de lien = 1
 - Ethernet 10 Mbps \rightarrow coût de lien = 10
 - diffuse paquets d'état de liens
 - connaît le graphe à chaque nœud
- ❖ Fonctionne par des annonces OSPF
 - portant une entrée pour chaque routeur voisin
 - diffusés sur tout le réseau (graphe) par inondation
 - encapsulés dans messages OSPF sur IP
- ❖ <http://www.cisco.com/en/US/docs/internetworking/technology/handbook/OSPF.html>
- ❖ Caractéristiques OSPF
 - sécurité: tous messages authentifiés
 - multi-chemins: multiplicité des chemins de même coût et équilibrage de charge
 - *Type of Service (TOS)* : association de métriques fonction TOS
 - hiérarchique: décompose grands réseaux en zones

Dijkstra

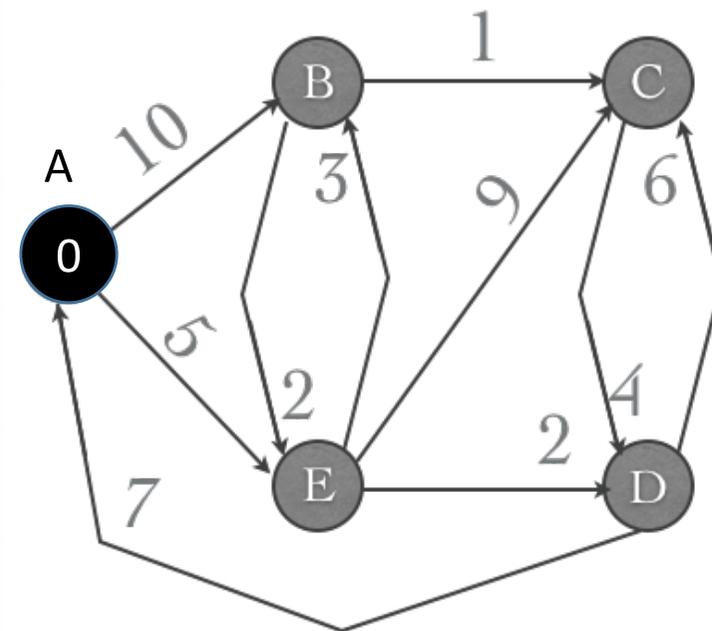
- ❖ Recherche des plus courts chemins (PCC) d'origine A
- ❖ Donne arbre couvrant

<i>Iter.</i>	A	B	C	D	E
0	0	∞	∞	∞	∞
1					
2					
3					
4					



Dijkstra

<i>Iter.</i>	A	B	C	D	E
0	0	∞	∞	∞	∞
1					
2					
3					
4					

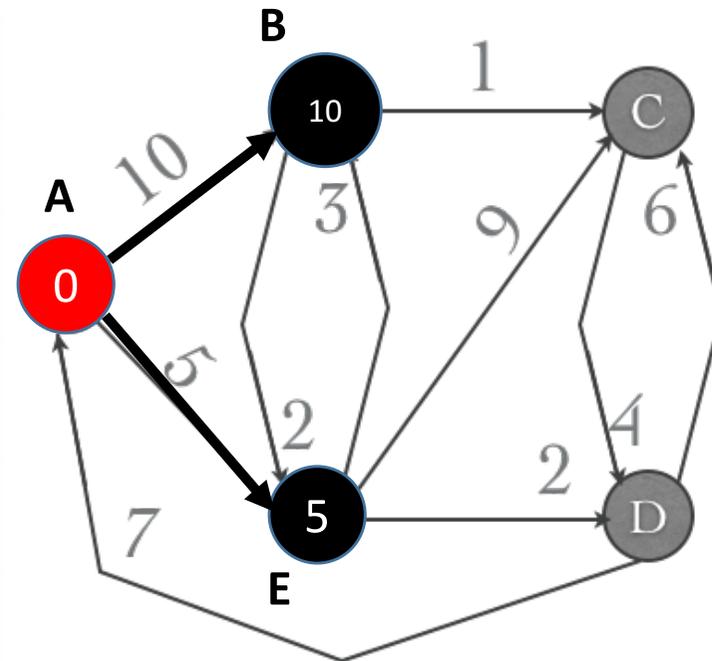


- AB 10
- AE 5
- BC 1
- BE 2
- CD 4
- DC 6
- DA 7
- EB 3
- EC 9
- ED 2

Dijkstra

Qui est la destination de plus petit poids ? $\rightarrow A$

Iter.	A	B	C	D	E
0	0	∞	∞	∞	∞
1	<i>fini</i>	10,A	∞	∞	5,A
2	<i>fini</i>				
3	<i>fini</i>				
4	<i>fini</i>				

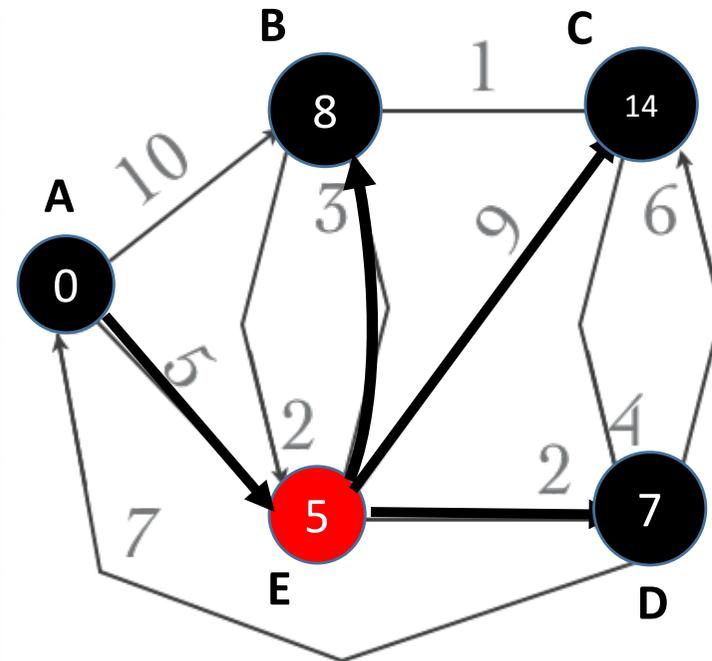


- AB 10
- AE 5
- BC 1
- BE 2
- CD 4
- DC 6
- DA 7
- EB 3
- EC 9
- ED 2

Dijkstra

Qui est la destination de plus petit poids ? $\rightarrow E$

<i>Iter.</i>	A	B	C	D	E
0	0	∞	∞	∞	∞
1	<i>fini</i>	10,A	∞	∞	5,A
2	<i>fini</i>	8,E	14,E	7,E	<i>fini</i>
3	<i>fini</i>				<i>fini</i>
4	<i>fini</i>				<i>fini</i>

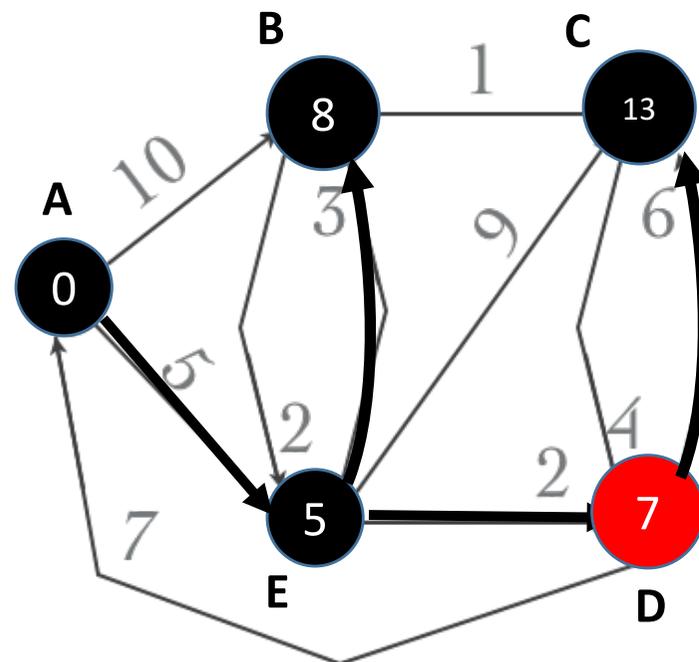


- AB 10
- AE 5
- BC 1
- BE 2
- CD 4
- DC 6
- DA 7
- EB 3
- EC 9
- ED 2

Dijkstra

Qui est la destination de plus petit poids ? → D

<i>Iter.</i>	A	B	C	D	E
0	0	∞	∞	∞	∞
1	<i>fini</i>	10,A	∞	∞	5,A
2	<i>fini</i>	8,E	14,E	7,E	<i>fini</i>
3	<i>fini</i>	8,E	13,D	<i>fini</i>	<i>fini</i>
4	<i>fini</i>			<i>fini</i>	<i>fini</i>

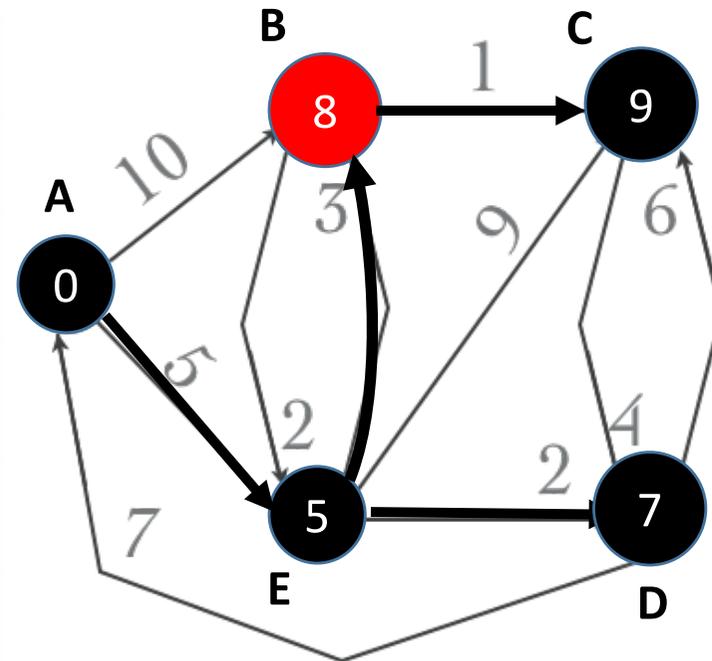


- AB 10
- AE 7
- BC 1
- BE 3
- CD 6
- DC 6
- DA 7
- EB 3
- EC 4
- ED 2

Dijkstra

Qui est la destination de plus petit poids ? $\rightarrow B$

<i>Iter.</i>	A	B	C	D	E
0	0	∞	∞	∞	∞
1	<i>fini</i>	10,A	∞	∞	5,A
2	<i>fini</i>	8,E	14,E	7,E	<i>fini</i>
3	<i>fini</i>	8,E	13,D	<i>fini</i>	<i>fini</i>
4	<i>fini</i>	<i>fini</i>	9,B	<i>fini</i>	<i>fini</i>

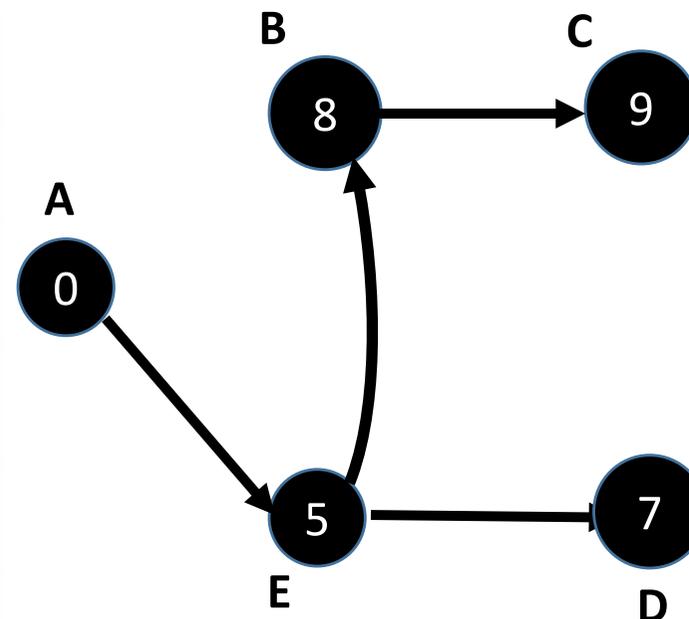


- AB 10
- AE 5
- BC 1
- BE 2
- CD 4
- DC 6
- DA 7
- EB 3
- EC 9
- ED 2

Dijkstra

Qui est la destination de plus petit poids ? $\rightarrow B$

<i>Iter.</i>	A	B	C	D	E
0	0	∞	∞	∞	∞
1	<i>fini</i>	10,A	∞	∞	5,A
2	<i>fini</i>	8,E	14,E	7,E	<i>fini</i>
3	<i>fini</i>	8,E	13,D	<i>fini</i>	<i>fini</i>
4	<i>fini</i>	<i>fini</i>	9,B	<i>fini</i>	<i>fini</i>



Dijkstra

❖ Algorithme en $O(|V|^2)$

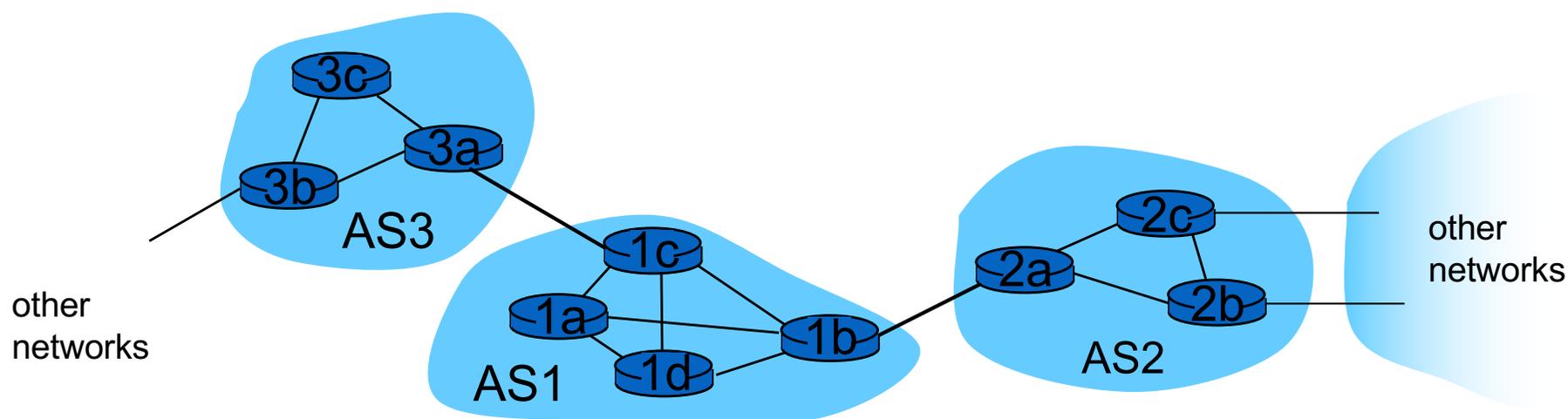
1. $i=0, S_0=\{u_0=s\}, L(u_0)=0, L(v)=\infty$
 $\forall v \neq u_0$ si $|V|=1$ alors arrêt sinon aller en 2
2. $\forall v \in V \setminus S_i$
 - a. $L(v) := \min\{L(v) + d(u_i, v)\}$
 - b. si $L(v)$ remplacé, mémoriser $(L(v), u_i)$ sur v
3. $u_{i+1} = \min_v \{L(v) : v \in V \setminus S_i\}$
4. $S_{i+1} = S_i \cup \{u_{i+1}\}$
5. $i++$
 - a. si $i = |V| - 1$ alors arrêt sinon aller en 2

Comparaison BF vs Dijkstra (algos LS vs DV)

- ❖ Complexité du messages māj
 - LS: avec V nœuds, E liens E , $O(VE)$ messages envoyés
 - DV: échange entre voisins uniquement : temps de convergence varie
- ❖ Vitesse de convergence
 - LS: $O(n^2)$ requiert $O(nE)$ messages.
 - Il peut y avoir des oscillations (si poids du lien est égal à la quantité de trafic transporté)
 - DV: le temps de convergence varie:
 - Il peut y avoir des boucles de routage
 - Problème de comptage vers l'infini (si augmentation importante du cout de lien)
- ❖ Robustesse: que se passe-t-il si le routeur fonctionne mal ?
 - LS:
 - Nœud peut annoncer ***un coût de lien incorrect***
 - Chaque nœud calcule uniquement sa propre table
 - DV:
 - Le nœud DV peut annoncer ***un coût de chemin incorrect***
 - La table de chaque nœud utilisée par d'autres : erreurs se propagent par le réseau

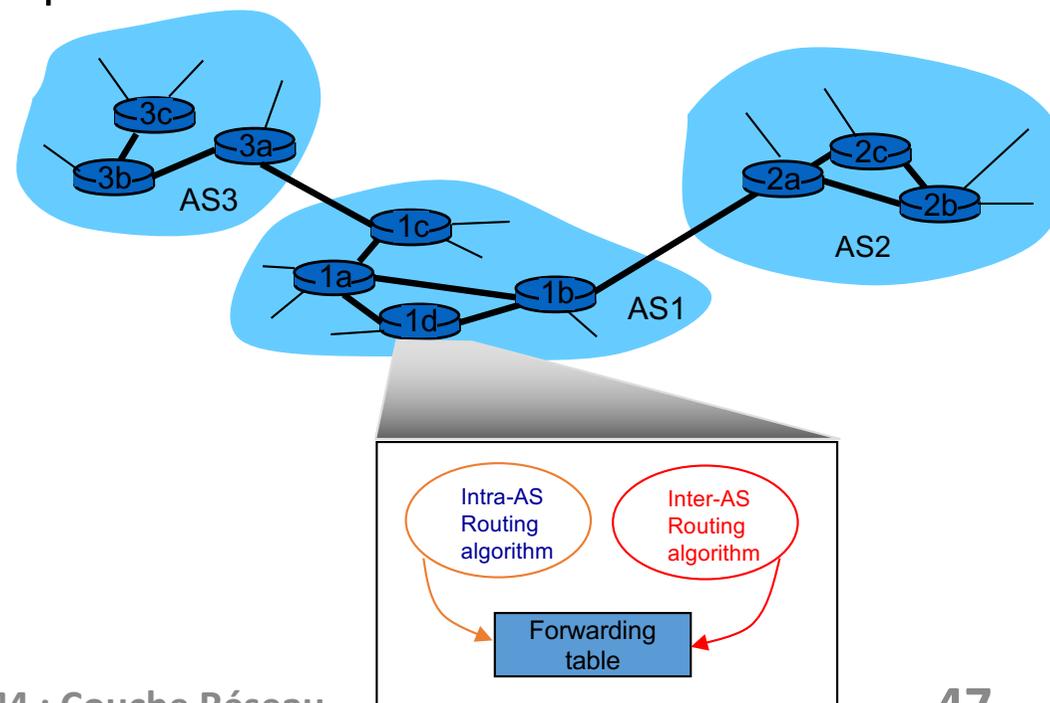
Systemes autonomes

- ❖ Système autonome : *Autonomous System (AS)*
 - Ensemble de réseaux IP sous le contrôle d'une seule et même entité (p. ex. FAI)
- ❖ Notion administrative caractérisée par l'unité de décision en son sein qui définit une politique de **routing**
- ❖ A l'opposé, Internet : réseau public pouvant prendre des décisions contradictoires
- ❖ Routeurs de passerelle (*gateway*) au "bord" de son propre AS avec un lien vers le routeur dans un autre AS



Systemes autonomes

- ❖ Types de protocoles de routage par rapport à AS:
 - **Intra AS** : définit entrées pour destinations internes
 - Routeurs internes dans le même AS exécutent le même protocole de routage *intra-AS*
 - Routeurs dans différents AS peuvent exécuter différents protocoles de routage *intra-AS*
 - **Inter AS** : définit entrées pour destinations externes
- ❖ Tables de routages configurées par les deux



Routage externe (inter AS)

BGP: Border Gateway Protocol [rfc 4271]

- ❖ standard de facto
- ❖ **protocole à vecteur de chemins**
 - Comme un protocole à vecteur de distances, mais la place des distances, on propage la route de AS traversés (chemin) :
PREFIX (*Destination*) / NEXT-HOP / **AS-PATH** (*chemin*)
 - Dans le routage externe : *on n'a pas une vision complète de la topologie de l'internet !!!!!*
- ❖ permet à chaque système autonome:
 - d'obtenir la liste d'accessibilité des AS voisins
 - de propager la liste aux routeurs internes
 - de calculer les bonnes routes
- ❖ permet à tout sous-réseaux de signaler son existence

Routage externe (inter AS)

- ❖ **BGP: Border Gateway Protocol [rfc 4271]**
- ❖ prend en compte des politiques de routage géopolitiques, économiques, sécurité ...
 - Par exemple, ne jamais parcourir AS x
- ❖ selon catégorie AS :
 - sans issue, multi-connectés, de transit
 - fournisseur, client
- ❖ communication entre routeurs BGP
 - fiabilité par sessions TCP et détails des réseaux traversés dissimulés
- ❖ algorithme de type vecteur de distance
 - communique chemins complets et coûts et suppression boucles
- ❖ Routeur peut apprendre plus d'une route à l'AS, sélectionne l'itinéraire basé sur:
 1. Politique de routage local
 2. Le plus court AS-PATH
 3. Routeur NEXT-HOP le plus proche
 4. Critères supplémentaires

Routage interne (intra AS)

❖ Aussi connu sous le nom *IGP: interior gateway protocol* :

- *Link State*
 - **OSPF: open shortest path first (recommandé)**
 - IS-IS: intermediate system to IS (ISO)

- *Distance vector*
 - **RIP: routing information protocol (BSD-UNIX)**
 - IGRP: interior gateway routing protocol (cisco)